

# Protokoll, PPS Lego Mindstorms, 04.05.2011, Sitzung 9

## Sitzungsleiter

Demian Jäger

## Protokollführer

Als Protokollführer hat sich Andrzej Liebert gemeldet.

## Anwesend waren

Bernhard Buchli

Lars Schor

Demian Jäger

Andrzej Liebert

Vincenz Rolli

Fabienne Rössler

Rico Scheller

Yllnorë Shehi

Lukas Sigris

## 1. Presentation der Gruppenarbeit

Die Arbeit gemacht an den Robotern w wurde von jeder Gruppe präsentiert.

**Rampbot:** Beim präsentieren wurde gesagt das das Ende der Rampe bisschen umgebaut sein sollte. Sonst funktionierte alles perfekt zusammen mit der Kommunikation mit dem PC

**Wurfbot:** Während der Presentation wurde festgestellt das die Korrektur falsch beim rückfahren durchgeführt wird. Die Kommunikation mit dem PC funktionierte.

**Pinbot:** Dem Roboter fehlte immernoch der Letzte NXT und die richtige Kalibrierung weshalb auch der Roboter nicht richtig funktionierte. Es wurde erwähnt das es Nützlich wäre den Pin aufbau zu verbessern.

## 3. Besprechung der restlichen Probleme

Nach der Presentation in dem Arbeitsraum sind wir alle in den Seminarraum übergegangen um die restlichen Probleme zu besprechen.

**Bahn:** Das material für die Bahn wurde bestellt und sollte am folgenden Freitag ankommen.

**Die Ballausgabe:** Funktioniert jetzt schon aber sie ist noch nicht mit dem NXT verbunden.

**Die Präsentationsfolien:** wurden gezeigt und besprochen. Es wurden folgende Sachen angezeigt Bei dem Projektübersicht sollte ein Photo von der ganzen Ausrichtung gezeigt werden. Später wurde bei dem Hardwareteil gesagt dass man auf Kleinigkeiten achten soll also Beispielsweise auf die richtige positionierung der Bilder und des Textes auf dem Slide. Falls Pfeile benutzt werden sollen sie alle in der ganzen Presentation konstant aussehen.

In der Softwareteil der Präsentation wurde erwähnt das die Bezeichnung des Masters geändert sollte da diese sich mit dem Bluetooth Master Termin verwechselt sein könnte.

Es wurde bestimmt das eine TODO Liste entstehen soll und für die Führung von dieser ist Demian verantwortlich.

## 4. Aufgaben für die nächste Woche

Für die nächste Woche müssen folgende Aufgaben realisiert werden

**Rampbot:** Verbesserung der Rampe.

**Wurfbot:** Die Korrektur muss reprogrammiert werden. Es wurde entschieden dass die Sensoren jetzt auf dem farbigen Streifen bleiben und der Roboter korrigiert wenn er von diesem Streife ausfährt.

**Pins:** Alle NXT müssen angebunden sein. Die Programmfehler müssen entfernt sein. Auf den Pins sollen zusätzliche schwarze Abdeckungen zusammen mit LED befestigung aufgebracht sein. Die Sensoren müssen Kalibriert werden. Dafür ist Fabienne mit Vincenz verantwortlich.

**Bahn:** Die Bahn muss zusammengesetzt sein und die Führungslinien mit Isobänder ausgeklebt sein. Dafür ist Andrzej verantwortlich.

**Die Ballausgabe:** soll mit dem NXT verbunden sein und es ermöglichen die Bälle schon automatisch auszugeben.

Am Mittwoch um 16.00 Uhr wollen wir die erste Probe mit der ganzen Presentation durchzuführen  
Bis Montag soll der Drehbuch für die Vorführung fertiggestellt sein. Bis Mittwoch sollen auch die Folien für die Presentation verbessert werden.

Bis Mittwoch 12.00 sollen alle Probleme gemeldet sein mit der Erklärung was nicht funktioniert und weshalb.

Protokollführer: Andrzej Liebert